

4 Numerické derivování a integrace

Břetislav Fajmon, UMAT FEKT, VUT Brno

Téma je podrobně zpracováno ve skriptech [1], kapitola 7, strany 85-94.

Jedná se o úlohu výpočtu (první či druhé) derivace či o výpočet určitého integrálu jinými metodami, než klasickým analytickým stylem. **K VÝPOČTU DERIVACE ČI INTEGRACE POTŘEBUJEME ZNÁT POUZE FUNKČNÍ HODNOTU DERIVOVANÉ ČI INTEGROVANÉ FUNKCE V NĚKOLIKA BODECH V OKOLÍ BODU DERIVACE ČI NA INTERVALU INTEGRACE.**

4.1 Numerické derivování

Uloha: je dána funkce $f(x)$ – vypočtete její derivaci (většinou první či druhou) v zadaném bodě x_0 .

I když jsou zatím v kursu probrány jen některé metody, vzorce v této celé kapitole je možné odvodit pomocí nich.

Základní myšlenka: Nahradíme funkci f v okolí bodu x_0 interpolačním polynomem, který zderivujeme. Numerická hodnota první derivace funkce f v bodě $x_0 \doteq$ přesné hodnotě derivace daného interpolačního polynomu v bodě x_0 .

Čím vyšší je stupeň interpolačního polynomu, tím přesnějšího výsledku dosáhneme. Celkem uspokojivý výsledek dává první derivace už pro přímkou, která nahrazuje na intervalu $\langle x_i, x_i + h \rangle$ funkci f :

Sestavme interpolační polynom pro zadané body $[x_i, f(x_i)]$, $[x_i + h, f(x_i + h)]$ (v Lagrangeově tvaru):

$$L_1(x) = f(x_i) \frac{x - (x_i + h)}{x_i - (x_i + h)} + f(x_i + h) \frac{x - x_i}{x_i + h - x_i}.$$

Jmenovatele v tomto výrazu lze ještě zjednodušit:

$$L_1(x) = f(x_i) \frac{x - (x_i + h)}{-h} + f(x_i + h) \frac{x - x_i}{h}.$$

Grafem funkce $L_1(x)$ je přímkou. Nyní derivací

funkce L_1 Podle proměnné x dostaneme

$$L'_1(x) = \frac{1}{h} \cdot (f(x_i + h) - f(x_i)),$$

a odtud plynou vzorce

$$f'(x_0) \doteq \frac{fx_1 - fx_0}{h}; \quad (1)$$

$$f'(x_1) \doteq \frac{fx_1 - fx_0}{h}. \quad (2)$$



Příklad Vypočtete derivaci funkce $f(x) = \frac{1}{x}$ pro $x_0 = 2$ a pro $h = 0,2$:

Víme, že $f' = \frac{-1}{x^2}$, tedy $f'(2) = -0,25$. Dejme tomu, že bychom přesnou derivaci analyticky nebyli

schopni zjistit nebo používali programové prostředí, které analytickou derivaci spočítat neumí. Lze nyní použít numerickou metodu a vzorec **1**

$$f'(x_i) \doteq \frac{f(2,2) - f(2)}{0,2} = -0,2273;$$

nebo vzorec **2**

$$f'(x_{i+1}) \doteq \frac{f(2) - f(1,8)}{0,2} = -0,2778.$$

Výsledky se liší na druhém desetinném místě, a to jsme použili ten nejjednodušší vzorec, co jsme použít mohli.

Odvodíme nyní ještě vzorec pro přesnější výpočet – tento vzorec vychází z náhrady funkce interpolač-

ním polynomem řádu 2, tj v bodech s x -ovými souřadnicemi $x_i - h$, x_i , $x_i + h$:

$$\begin{aligned}
 L_2(x) = & f(x_i - h) \frac{(x - x_i)(x - x_i - h)}{(x_i - h - x_i)(x_i - h - x_i - h)} \\
 & + f(x_i) \frac{(x - x_i + h)(x - x_i - h)}{(x_i - x_i + h)(x_i - x_i - h)} \\
 & + f(x_i + h) \frac{(x - x_i + h)(x - x_i)}{(x_i + h - x_i + h)(x_i + h - x_i)}.
 \end{aligned}$$

Úpravou tohoto výrazu do mocnin $(x - x_i)$ dostaneme

$$\begin{aligned}
 L_2(x) = & \frac{(x - x_i)^2}{2h^2} (f(x_i - h) - 2f(x_i) + f(x_i + h)) \\
 & + \frac{x - x_i}{2h} \cdot (f(x_i + h) - f(x_i - h)) + f(x_i).
 \end{aligned}$$

Nyní derivujeme podle x a dostaneme

$$L'_2(x) = \frac{1}{2h^2} [f(x_i - h)(2(x - x_i) - h) - 2f(x_i) \cdot 2(x - x_i) + f(x_i + h)(2(x - x_i) + h)].$$

A teď do vyjádření pro $L'_2(x)$ dosadíme po řadě body x_i , $(x_i - h)$, $(x_i + h)$ a dostaneme vztahy

$$L'_2(x_i - h) = \frac{1}{2h} (-3f(x_i - h) + 4f(x_i) - f(x_i + h)),$$

$$L'_2(x_i) = \frac{1}{2h} (f(x_i + h) - f(x_i - h)),$$

$$L'_2(x_i + h) = \frac{1}{2h} (f(x_i - h) - 4f(x_i) + 3f(x_i + h)).$$

Přeznačením $x_0 = x_i - h$, $x_1 = x_i$, $x_2 = x_i + h$ dostaneme

vzorce

$$f'(x_0) \doteq \frac{1}{2h}(-3f(x_0) + 4f(x_1) - f(x_2)), \quad (3)$$

$$f'(x_1) \doteq \frac{1}{2h}(f(x_2) - f(x_0)), \quad (4)$$

$$f'(x_2) \doteq \frac{1}{2h}(f(x_0) - 4f(x_1) + 3f(x_2)). \quad (5)$$

Důležitý pro běžné výpočty je vzorec 4. Vzorce 3 a 5 se používají tehdy, pokud nejsme schopni vypočítat funkční hodnotu nalevo od našeho klíčového bodu, ve kterém nás derivace zajímá (vzorce pro derivaci v konkrétním bodě totiž užívají funkční hodnoty ve třech různých bodech).



Příklad Vypočtěme první derivaci funkce $f(x) = \frac{1}{x}$

pro $x_0 = 2$ a pro $h = 0,2$ podle vzorce 4:

$$f'(2) = \frac{1}{2 \cdot 0,2} (f(2,2) - f(1,8)) = -0,2525;$$

To je lepší výsledek, přesný už na dvě desetinná místa. A to je ještě krok h velmi velký vzhledem k funkčním hodnotám funkce. Pro $h = 0,1$ dostaneme

$$f'(2) = \frac{1}{2 \cdot 0,1} (f(2,1) - f(1,9)) = -0,2506.$$

Pokud $L'_2(x)$ zderivujeme ještě jednou,

$$L''_2(x) = \frac{1}{h^2}(f(x_i - h) - 2f(x_i) + f(x_i + h)),$$

dostaneme dosazením $x_1 = x_i$ dobrý vzorec pro přibližný výpočet druhé derivace funkce f v bodě x_1 :

$$f''(x_1) \doteq \frac{1}{h^2}(f(x_2) - 2f(x_1) + f(x_0)) \quad (6)$$



Příklad Vypočtěme DRUHOU derivaci funkce $f(x) = \frac{1}{x}$ pro $x = 3$ a pro $h = 0,2$ podle vzorce **6**:

Přesně analyticky je $f'' = \frac{2}{x^3}$, tedy v bodě $x = 3$ máme $f''(3) = 0,07407$. Kdybychom tento přesný výpočet ne-

měli k dispozici, tak numericky podle vzorce **6** dostaneme

$$f''(3) \doteq \frac{1}{0,04}(f(3,2) - 2 \cdot f(3) + f(2,8)) = 0,0744,$$

velmi dobrý odhad druhé derivace. Pro $h = 0,1$ dokonce

$$f''(3) \doteq \frac{1}{0,01}(f(3,1) - 2f(3) + f(2,9)) = 0,074156.$$

Vzorce numerických derivací jsou potřeba nejen při samotném výpočtu derivací, ale rovněž v dalších numerických metodách, jako například v metodě sítí = metodě konečných diferencí (network method), kdy touto úpravou převádíme DIFERENCIÁLNÍ rovnici na systém LINEÁRNÍCH ROVNIC (viz první přednáška)!!!

4.2 Numerické integrování

Protože

$$\int_a^b f(x) dx$$

má zřetelný geometrický význam, lze určitý Riemannův integrál dobře určit i přibližnými (= numerickými) metodami.

Projdeme opět dvě metody, nejprve složená lichoběžníková metoda: interval $\langle a; b \rangle$ rozdělíme na m stejně velkých podintervalů $\langle x_i; x_{i+1} \rangle$ s krokem

$$x_{i+1} - x_i = h = \frac{b - a}{m}$$

(dělicích bodů je $(m + 1)$): x_0, x_1, \dots, x_m) a funkci f na

intervalu nahradíme úsečkou spojující body $[x_i, f(x_i)]$, $[x_{i+1}, f(x_{i+1})]$. Pak obsah podgrafu funkce f na intervalu $\langle x_i; x_{i+1} \rangle$ se přibližně rovná obsahu lichoběžníka určeného touto úsečkou, kolmicemi na osu x .

Pro tento obsah lichoběžníka platí

$$P = \frac{1}{2}(x_{i+1} - x_i)(f(x_i) + f(x_{i+1}));$$

sečtením obsahů těchto obdélníčků na všech m intervalech dostaneme přibližně obsah celého podgrafu funkce $f(x)$ na intervalu $\langle a; b \rangle$ (ve vzorci je opět využito $h = x_{i+1} - x_i$):

$$L_m = h \cdot \left(\frac{f(x_0)}{2} + f(x_1) + f(x_2) + \dots + f(x_{m-1}) + \frac{f(x_m)}{2} \right) \quad (7)$$

Opět jsme vlastně dělali to, že funkci $f(x)$ jsme na intervalu $\langle x_i; x_{i+1} \rangle$ nahradili interpolačním polynomem stupně 1 (tedy „částí přímky“), vypočetli přesný integrál z tohoto interpolačnínomu a všechny tyto integrálky sečetli (odtud název „složená lichoběžníková metoda“ – že se složily = sečetly obsahy lichoběžníků).

Lze matematicky odvodit též odhad chyby = rozdíl mezi přesnou a přibližnou hodnotou tohoto integrálu u složené lichoběžníkové metody:

$$|E_m| \leq \frac{(b-a)^3}{12m^2} \cdot \max_{\langle a;b \rangle} |f''(x)|. \quad (8)$$

Než se dostaneme k příkladům, tak ještě vysvětlení té druhé metody přibližné integrace: Složená Simpsonova metoda: jedná se jen o zobecnění předchozí složené lichoběžníkové metody o jednu mocninu interpolačního polynomu výše:

Interval $\langle a; b \rangle$ rozdělíme s krokem $h = x_{i+1} - x_i = \frac{b-a}{m}$ na sudý počet dílků. Tj. musí platit $m = 2n$ – je to proto, abychom mohli rozdělit intervaly do dvojic a pro každou dvojici intervalů měli zadané body $[x_i - h, f(x_i - h)]$, $[x_i, f(x_i)]$, $[x_i + h, f(x_i + h)]$; těmito třemi body na daném páru intervalů proložíme interpolační polynom řádu 2 (jeho grafem je zpravidla parabola),

tento polynom zintegrujeme na intervalu $\langle x_{i-1}; x_{i+1} \rangle$, a přes všechny páry intervalů tyto integrály sečteme (= „složíme“) a položíme přibližně rovno integrálu z funkce $f(x)$ na intervalu $\langle a; b \rangle$.

Ještě jednou pomaleji:

Interpolační polynom pro dané tři body napíšeme, jmenovatele upravíme do konstant obsahujících krok h , čitatele upravíme do mocnin $(x - x_i)$; celkově vzato jej pak můžeme psát ve tvaru

$$L_2(x) = \frac{(x - x_i)^2}{2h^2} [f(x_i - h) - 2f(x_i) + f(x_i + h)] + \frac{x - x_i}{2h} [f(x_i + h) - f(x_i - h)] + f(x_i).$$

Nyní $L_2(x)$ integrujeme na intervalu $\langle x_{i-1}; x_{i+1} \rangle$, a protože $x_{i+1} - x_i = h = x_i - x_{i-1}$, po dosazení mezí do zintegrované funkce dostaneme

$$\begin{aligned}
\int_{x_{i-1}}^{x_{i+1}} L_2(x) dx &= \frac{f(x_{i-1}) - 2f(x_i) + f(x_{i+1}))}{2h^2} \left[\frac{(x - x_i)^3}{3} \right]_{x=x_{i-1}}^{x=x_{i+1}} \\
&\quad + \frac{f(x_{i+1}) - f(x_{i-1}))}{2h} \left[\frac{(x - x_i)^2}{2} \right]_{x=x_{i-1}}^{x=x_{i+1}} \\
&\quad + f(x_i)(x_{i+1} - x_{i-1})
\end{aligned}$$

(a také platí $x_{i+1} - x_{i-1} = 2h$), což lze upravit do vzorce

$$\int_{x_{i-1}}^{x_{i+1}} f(x) dx \doteq \int_{x_{i-1}}^{x_{i+1}} L_2(x) dx = \frac{h}{3} (f(x_{i-1}) + 4f(x_i) + f(x_{i+1})).$$

Sečtením těchto výsledků přes všechny páry malých m intervalů máme

$$\int_a^b f(x) dx \doteq S_m = \frac{h}{3}(f(x_0) + 4f(x_1) + 2f(x_2) + 4f(x_3) + \cdots + 2f(x_{m-2}) + 4f(x_{m-1}) + f(x_m)) \quad (9)$$

(první a poslední koeficient je roven jedné, pak se střídají čtyřky a dvojky s tím, že druhý a předposlední koeficient musí být roven čtyřem).

Existuje též vzorec pro odhad chyby přesného minus přibližného výpočtu tohoto integrálu:

$$|E_m| \leq \frac{(b-a)^5}{180m^4} \cdot \max_{\langle a;b \rangle} |f^{(iv)}(x)| \quad (10)$$

($f^{(iv)}$ znamená čtvrtou derivaci funkce f).

Řešené příklady 7.1/str.92 a 7.2/str,93, 7.3/str.93 jsou tak dobré a ilustrativní, že je dobré je projít všechny a beze zbytku – viz skripta [1].

V rámci procvičení tohoto tématu můžete vypočítat ze skript [1], str. 95-96, příklady 7.1 a 7.2 na numerické derivování, 7.6, 7.7, 7.8 a 7.9 na integrování.

Literatura

- [1] Fajmon, B., Růžičková, I.: Matematika 3. Skriptum FEKT VUT v elektronické formě, Brno 2003. Počet stran 257 (identifikační číslo v informačním systému VUT: MAT103).
<http://www.rozhovor.cz/souvislosti/matematika3.pdf>.